

DESCRIPCION

Ligera plataforma destinada a trabajos tanto en interior como en exterior. Amplia y profunda bandeja porta-herramientas en tela para tornillería y utillaje voluminoso. Estabilizadore telescópicos de ajuste milimétrico para garantizar un mejor apoyo al suelo.

Travesía del tramo de soporte sobre-elevada para permitir superar todos los obstáculos.

2 años de garantía.

UTILISATION DU GEEKO.BAT COMME POSTE DE TRAVAIL FIXE



Pour maintenance
Garde-corps en position fermé



Inventaire stock
Garde-corps en position fermé

DÉPLACEMENT TRÈS FACILE



Roues larges
de 180 mm



CARACTERISTICAS TECNICAS

- Profundidad de los peldaños 80 mm
- Amplia plataforma de trabajo de 400 x 450 mm
- Plataforma robusta en chapa de aluminio repujado
- Ancha base para garantizar una excelente estabilidad
- Calzas sobredimensionadas para una buena toma de contacto con el suelo
- Anchas ruedas de diámetro 180 mm para facilitar su desplazamiento en las obras

UTILISATION DU GEEKO.BAT COMME MOYEN D'ACCÈS



Focus sur la plate-forme repose pied

Stable et confortable
Dimension 400x450 mm



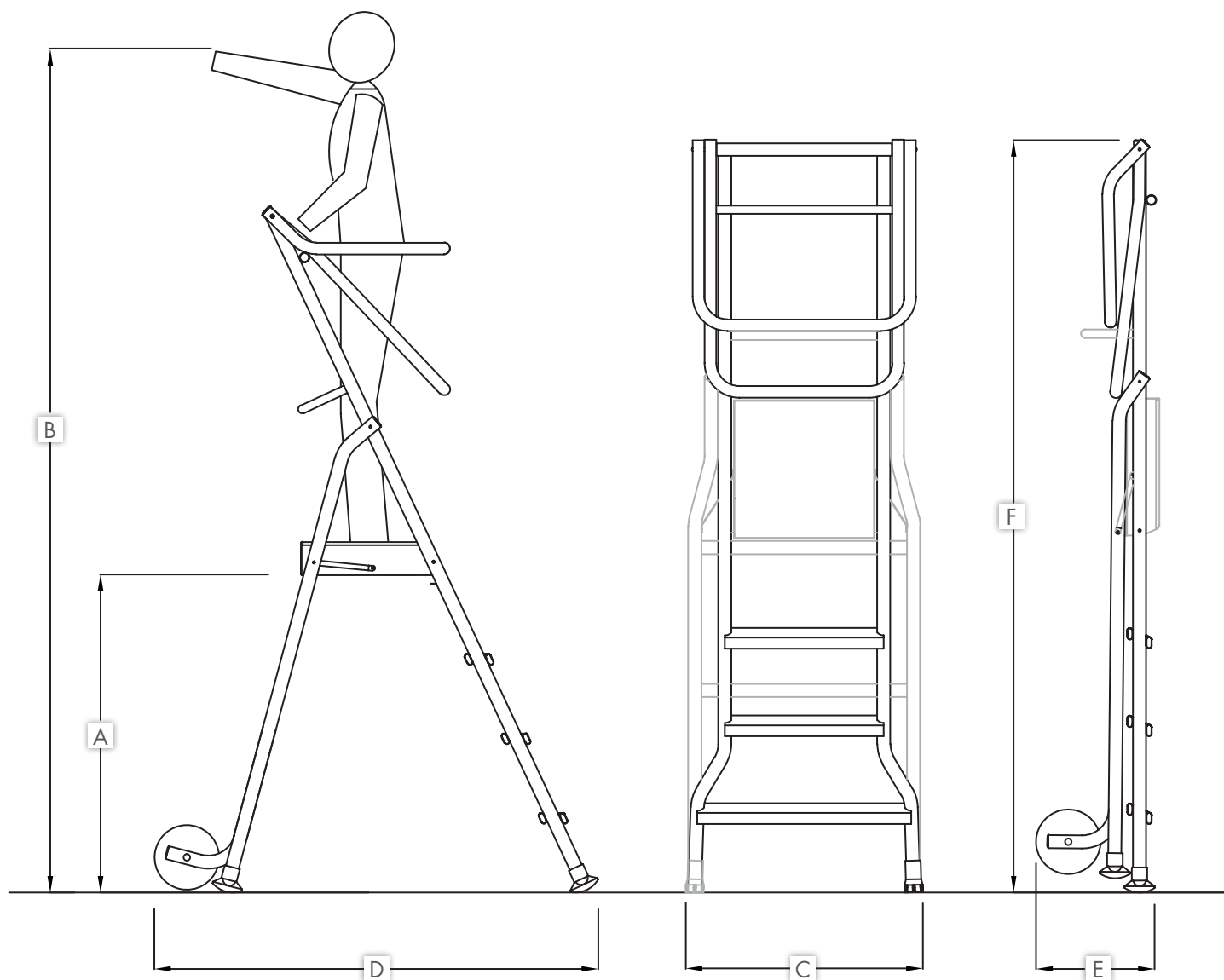
Focus sur la rampe

Option recommandée
à partir de 4 marches



Focus sur la tablette

Idéale pour le picking
Dimension 490x300 mm
Charge maximale 15 kg



CARACTERISTICAS TECNICAS

Código	Referencia	Número de peldaños	Estabilizador	A Altura plataforma (m)	B Altura de trabajo (m)	C Ancho (mm)	D Ocupación al suelo (m)	E Anchura plegada (cm)	F Longitud plegada (m)	Peso (kg)
A0006539	GEEKOBAT2M	2	No	0,48	2,48	720	0,98	36	1,74	12,00
A0006540	GEEKOBAT3M	3	No	0,72	2,72	720	1,16	36	2,00	13,00
A0006522	GEEKOBAT4M	4	Si	0,96	2,96	1430	1,34	36	2,28	15,50
A0006541	GEEKOBAT5M	5	Si	1,20	3,20	1430	1,52	36	2,54	18,00
A0006523	GEEKOBAT6M	6	Si	1,44	3,44	1430	1,70	36	2,82	19,00
A0010168	GEEKOBAT7M	7	Si	1,68	3,68	1430	1,88	36	3,10	20,00
A0010149	GEEKOTAB	Bandeja reforzada para plataforma GEEKO								
A0010150	GEEKORAMPE	Kit pasamanos para plataforma GEEKO								
A0010151	GEEKOPIEDS	Par de bases articuladas para plataforma GEEKO								